

MÉCANIQUE

M2. LOIS DE NEWTON

- Principe fondamental de la dynamique pour un point matériel de masse constante. Cas particulier de l'équilibre.
- Application au cas d'un mouvement rectiligne.

⇨ *Mouvements non-rectilignes : hors-programme avec le PFD.*

⇨ *Quantité de mouvement, moment cinétique, dynamique dans un référentiel non galiléen, systèmes de points : hors-programme.*

M3. ÉNERGIE MÉCANIQUE

- Énergie cinétique ; Puissance et travail d'une force ; travail moteur / résistant ; théorème de l'énergie cinétique, théorème de la puissance cinétique.
- Énergie potentielle associée à une force conservative : connaître les expressions de l'énergie potentielle de pesanteur et de l'énergie potentielle élastique ; expression du travail d'une force conservative en fonction de l'énergie potentielle associée ; lien énergie potentielle ↔ force, sous la forme : $\overline{f_{Co}} = \overline{f_{Co}} \overline{u_x} = -\frac{d\mathcal{E}_p(\overline{f_{Co}})}{dx} \overline{u_x}$ (Ox étant l'axe portant la force).

⇨ *gradient hors-programme pour l'instant.*

- Énergie potentielle d'un point dans un environnement conservatif ; signification physique ; propriétés : lien avec les positions d'équilibre.
- Énergie mécanique : définition, conditions de sa conservation ; notions de barrière de potentiel et de puits de potentiel.
- Variations de l'énergie mécanique : théorème de la puissance mécanique $\frac{d\mathcal{E}_m}{dt} = \sum \mathcal{P}_{NoCo}$; théorème de l'énergie mécanique $\Delta\mathcal{E}_m(A \rightarrow B) = \sum W_{NoCo}(A \rightarrow B)$.

On retiendra le cas de la dissipation d'énergie par frottements fluides, où $\sum \mathcal{P}_{NoCo} = -\lambda v^2$

- Application du théorème de la puissance mécanique à l'établissement de l'équation différentielle d'un mouvement à 1 dimension : mouvement rectiligne, mouvement circulaire (variable θ). Résolution de ces équations différentielles.
- Application du théorème de l'énergie mécanique exprimé entre deux positions.
-

+ pour ceux qui le souhaitent : démonstration du théorème de l'énergie mécanique à partir du principe fondamental de la dynamique (à connaître, en passant par le théorème de la puissance cinétique).

M4. OSCILLATIONS LIBRES

Oscillations libres non amorties.

Oscillations libres amorties à une dimension : régimes aperiodique, critique, pseudoperiodique ; facteur d'amortissement ; aspect énergétique, facteur de qualité.

⇨ *Remarque : les équations différentielles du 2nd ordre seront mises sous la forme canonique :*

$$\ddot{x} + 2M\omega_0\dot{x} + \omega_0^2x = \omega_0^2x_{eq} \quad \text{ou} \quad \ddot{x} + \frac{\omega_0}{Q}\dot{x} + \omega_0^2x = \omega_0^2x_{eq}$$

avec M : facteur d'amortissement, Q : facteur de qualité, ω_0 : pulsation propre, x : la variable, à remplacer le cas échéant par le symbole approprié.

⇨ *Oscillations couplées hors-programme.*