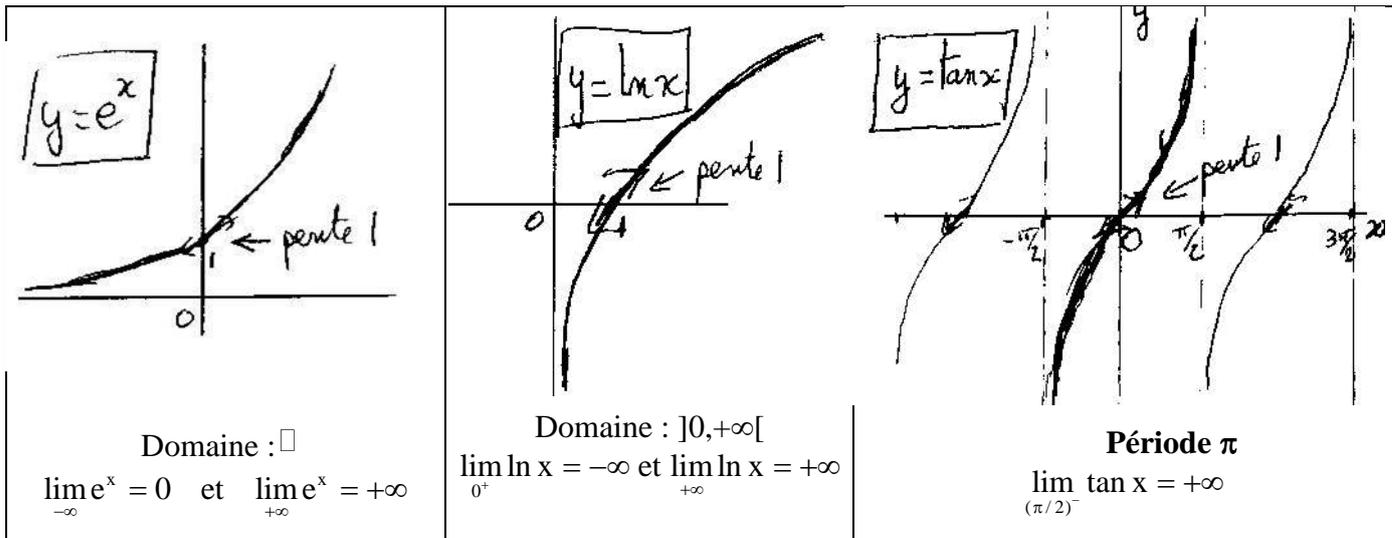


CE QU'IL FAUT SAVOIR.

- **Les fonctions classiques :**



- **Les puissances :**

$a^{-n} = \frac{1}{a^n}$	$\frac{1}{e^x} = e^{-x}$	$(a.b)^m = a^m . b^m$	$\left(\frac{a}{b}\right)^m = \frac{a^m}{b^m}$
en particulier :			
$a^{m+n} = a^m . a^n$	et en particulier :	$e^{x+y} = e^x . e^y$	et $\ln(x.y) = \ln(x) + \ln(y)$
$(a^m)^n = a^{m.n}$	et en particulier :	$(e^a)^b = e^{a.b}$	et $\ln(a^b) = b . \ln(a)$

- **Les DLs :**

Les Développements en série entière :

$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + o(x^n)$	$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}$ (rayons ∞)
$\cos(x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} + o(x^{2n+1})$	$\cos(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!}$
$\text{ch}(x) = 1 + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \dots + \frac{x^{2n}}{(2n)!} + o(x^{2n+1})$	$\text{ch}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n}}{(2n)!}$
$\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + o(x^{2n+2})$	$\sin(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}$
$\text{sh}(x) = x + \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \dots + \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + o(x^{2n+2})$	$\text{sh}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}$
$\frac{1}{1-x} = 1 + x + x^2 + \dots + x^n + o(x^n)$	$\frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{\infty} x^n$ (rayons 1)
$\ln(1-x) = -x - \frac{x^2}{2} - \dots - \frac{x^n}{n} + o(x^n)$	$\ln(1-x) = -\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n}$
$\ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \dots + (-1)^{n+1} \frac{x^n}{n} + o(x^n)$	$\ln(1+x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1} x^n}{n}$
$(1+x)^\alpha = 1 + \alpha x + \frac{\alpha(\alpha-1)}{2!} x^2 + \dots + \frac{\alpha(\alpha-1)\dots(\alpha-n+1)}{n!} x^n + o(x^n)$	
$\tan(x) = x + \frac{x^3}{3} + o(x^4)$	
$f(x) = f(0) + x f'(0) + \frac{x^2}{2!} f''(0) + \dots + \frac{x^n}{n!} f^{(n)}(0) + o(x^n)$	

lorsque f est C^n au voisinage de 0.

Il faut aussi savoir retrouver rapidement le DL de arctan(x); et savoir écrire la formule de Taylor ailleurs qu'en 0.

• **Les théorèmes de comparaison des croissances :**

$\frac{(\ln x)^\alpha}{x^\beta} = 0 \quad (\alpha \text{ et } \beta > 0)$	$x^\alpha (-\ln x)^\beta = 0 \quad (\alpha \text{ et } \beta > 0)$
$\frac{a^x}{x^\alpha} = +\infty \quad (a > 1 \text{ et } \alpha > 0)$	$\frac{n!}{a^n} = +\infty \quad (a > 0)$

La somme des termes d'une suite arithmétique et d'une suite géométrique :

$1 + 2 + 3 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$	$1 + x + x^2 + \dots + x^n = \frac{1-x^{n+1}}{1-x}$ lorsque $x \neq 1$ $= n+1$ lorsque $x=1$
--	---

• **Les combinaisons, pour $p \leq n$:**

$\binom{n}{p} = \frac{n!}{p!(n-p)!}$	$\binom{n+1}{p} = \binom{n}{p} + \binom{n}{p-1}$	$\binom{n}{p} = \binom{n}{n-p}$
$\sum_{p=0}^n \binom{n}{p} = 2^n$	$(a+b)^n = \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} a^p b^{n-p} = \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} a^{n-p} b^p$	

• **Les formules de trigo :**

$\cos(x+y) = \cos(x)\cos(y) - \sin(x)\sin(y)$	$\cos(x-y) = \cos(x)\cos(y) + \sin(x)\sin(y)$
$\cos(2x) = 2\cos^2(x) - 1 = 1 - 2\sin^2(x)$	$\sin(x-y) = \sin(x)\cos(y) - \sin(y)\cos(x)$
$\sin(x+y) = \sin(x)\cos(y) + \sin(y)\cos(x)$	$\sin^2(x) + \cos^2(x) = 1$
$\sin(2x) = 2\sin(x)\cos(x)$	$\sin(x) = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i}$
$\cos(x) = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}$	$e^{inx} = (e^{ix})^n = \cos(nx) + i\sin(nx)$
$e^{ix} = \cos(x) + i\sin(x)$	$\sin(x) = \frac{2\tan(x/2)}{1+\tan^2(x/2)}$
$\cos(x) = \frac{1-\tan^2(x/2)}{1+\tan^2(x/2)}$	$\text{ch}^2(x) - \text{sh}^2(x) = 1$
$\text{ch}(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$	$\text{sh}(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$

Il faut aussi savoir retrouver rapidement les formules permettant de linéariser $\cos^2(x)$; $\sin^2(x)$; $\cos(a)\cos(b)$; $\sin(a)\sin(b)$; $\sin(a)\cos(b)$; ainsi que celles donnant $\cos(p)+\cos(q)$; $\cos(p)-\cos(q)$; et $\sin(p)+\sin(q)$.

• **La méthode des invariants, pour calculer une primitive d'une fraction rationnelle F(x) :**

Invariance par la transformation de x en $-x$: Changement de variable $t=\cos(x)$
Invariance par la transformation de x en $\pi+x$: Changement de variable $t=\tan(x)$
Invariance par la transformation de x en $\pi-x$: Changement de variable $t=\sin(x)$

Lorsqu'il n'y a pas d'invariants, on fait le changement de variable $t=\tan(x/2)$. (Voir les formules de trigo.)

• **Le théorème des accroissements finis :**

Si f est continue sur $[a,b]$, et dérivable sur $]a,b[$, alors il existe $c \in]a,b[$ tel que $f(b)-f(a)=f'(c)(b-a)$. Et bien sur, il faut savoir réécrire l'inégalité des accroissements finis.

Le théorème sur les suites récurrentes et celui sur les équ diff linéaires d'ordre 2 à coef constants :

On s'intéresse aux suites vérifiant $U_{n+2}+aU_{n+1}+bU_n=0$; et aux équ diff de la forme $Y''+aY'+bY=0$. Dans les deux cas, le polynôme caractéristique est X^2+aX+b

1 lorsque le polynôme caractéristique a deux racines distinctes λ et μ :

Les SUITES cherchées sont de la forme :

Dans C :

$$U_n = A\lambda^n + B\mu^n \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont complexes.}$$

Dans R :

$$U_n = A\lambda^n + B\mu^n \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont réels.}$$

Les solutions de l'EQUA DIFF sont de la forme :

Dans C :

$$Y = Ae^{\lambda x} + Be^{\mu x} \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont complexes.}$$

Dans R :

$$Y = Ae^{\lambda x} + Be^{\mu x} \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont réels.}$$

2 lorsque le polynôme caractéristique a une racine double λ :

Les SUITES cherchées sont de la forme :

Dans C :

$$U_n = (An+B)\lambda^n \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont complexes.}$$

Dans R :

$$U_n = (An+B)\lambda^n \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont réels.}$$

Les solutions de l'EQUA DIFF sont de la forme :

Dans C :

$$Y = (Ax+B)e^{\lambda x} \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont complexes.}$$

Dans R :

$$Y = (Ax+B)e^{\lambda x} \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont réels.}$$

3 lorsque le polynôme caractéristique a deux racines complexes conjuguées λ et μ :

Les SUITES cherchées sont de la forme :

Dans C :

$$U_n = A\lambda^n + B\mu^n \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont complexes.}$$

Dans R ; lorsque $\lambda=re^{i\theta}$ et $\mu=re^{-i\theta}$:

$$U_n = r^n(A\cos(n\theta) + B\sin(n\theta)) \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont réels.}$$

Les solutions de l'EQUA DIFF sont de la forme :

Dans C :

$$Y = Ae^{\lambda x} + Be^{\mu x} \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont complexes.}$$

Dans R ; lorsque $\lambda=\alpha+i\beta$ et $\mu=\alpha-i\beta$:

$$Y = e^{\alpha x}(A\cos(\beta x) + B\sin(\beta x)) \text{ où } A \text{ et } B \text{ sont réels.}$$

Les dérivées des fonctions classiques :

f est dérivable en t_0 signifie que : $\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{f(t)-f(t_0)}{t-t_0}$ (ou encore $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(t_0+h)-f(t_0)}{h}$) existe et est finie.

FONCTIONS

DERIVEES

$\sin(x)$ et $\sin(U)$
 $\cos(x)$ et $\cos(U)$

$\cos(x)$ et $\cos(U).U'$
 $-\sin(x)$ et $-\sin(U).U'$

$\tan(x)$ et $\tan(U)$
 $\text{sh}(x)$ et $\text{sh}(U)$
 $\text{ch}(x)$ et $\text{ch}(U)$
 x^n et U^n

$1+\tan^2(x)$ (ou $\frac{1}{\cos^2(x)}$) et $[1+\tan^2(U)].U'$ (ou $\frac{1}{\cos^2(U)}.U'$)
 $\text{ch}(x)$ et $\text{ch}(U).U'$
 $\text{sh}(x)$ et $\text{sh}(U).U'$
 nx^{n-1} et $nU^{n-1}.U'$

$\ln|x|$ et $\ln|U|$

$\frac{1}{x}$ et $\frac{1}{U}.U'$

$\arcsin(x)$ ($x \in]-1,1[$)

$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$

$\arccos(x)$ ($x \in]-1,1[$)

$\frac{1}{-\sqrt{1-x^2}}$

$\arctan(x)$

$\frac{1}{1+x^2}$

$\text{argsh}(x)$

$\frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$

$\text{argch}(x)$ ($x > 1$)

$\frac{1}{\sqrt{x^2-1}}$

$\text{fog}(x)$ ou $f[U]$

$f'og(x)g'(x)$ ou $f'[U].U'$

$f^{\leftarrow}(x)$

$\frac{1}{f'(f^{\leftarrow}(x))}$

$U.V$

$U'V+UV'$

$\frac{U}{V}$

$\frac{U'.V - U.V'}{V^2}$

Formule de Leibnitz : $(fg)^{(n)}(x) = \sum_{k=0}^n C_n^k f^{(k)}(x)g^{(n-k)}(x)$

La tangente en un point :

Pour une courbe $y = f(x)$:	La pente en x_0 vaut $f'(x_0)$
Pour une paramétrée $\begin{cases} x=f(t) \\ y=g(t) \end{cases}$	Le vecteur tangent en t_0 est : $\begin{pmatrix} f'(t_0) \\ g'(t_0) \end{pmatrix}$
Pour une polaire $r = f(\theta)$	$\tan(V) = \frac{r}{r'}$, où V est l'angle entre l'axe des X et la tangente.

• Les recherches d'asymptotes

Pour une courbe $y = f(x)$, lorsque x et y tendent vers l'infini, on calcule $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{y}{x} = a$; puis $\lim y - ax = b$. On a alors une asymptote d'équation $y = ax + b$
Pour une paramétrée $\begin{cases} x=f(t) \\ y=g(t) \end{cases}$, idem.
Pour une polaire $r = f(\theta)$, lorsque θ tend vers θ_0 et r tend vers l'infini, on calcule $\lim_{\theta \rightarrow \theta_0} \theta r(\theta) \sin(\theta - \theta_0)$. On a alors une asymptote d'équation $Y = d$. (Dans le nouveau repère.)

• Les Riemann

$\int \frac{1}{x^\alpha} dx$ CV lorsque $\alpha > 1$; et DIV lorsque $\alpha \leq 1$.	Idem avec $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^\alpha}$
$\int \frac{1}{x^\alpha} dx$ CV lorsque $\alpha < 1$; et DIV lorsque $\alpha \geq 1$.	
$\int \frac{1}{(x-a)^\alpha} dx$ et $\int \frac{1}{(b-x)^\alpha} dx$ CV lorsque $\alpha < 1$; et DIV lorsque $\alpha \geq 1$.	

• Les D'Alembert

Séries de nombres :	Séries entières :
Si $\lim_{n \rightarrow \infty} \left \frac{a_{n+1}}{a_n} \right = \ell$, alors : Si $\ell < 1$, la série $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$ CV	Si $\lim_{n \rightarrow \infty} \left \frac{a_{n+1}}{a_n} \right = \ell$, alors le rayon de la
Et si $\ell > 1$, la série $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$ DIV	série entière $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ vaut $\frac{1}{\ell}$.

• Les séries alternées :

Le critère des séries alternées :	
1 Pour tout $n \in \mathbb{N}$, $a_{n+1} a_n < 0$.	
2 La suite de terme général $ a_n $ est décroissante.	alors, la série $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$ CV.
3 La suite de terme général $ a_n $ tend vers 0, quand n tend vers $+\infty$.	
Ainsi, par exemple, $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n^\alpha}$ CV lorsque $\alpha > 0$.	

- Fourier :**

COEFFICIENTS :

Pour f continue par morceaux et 2π -périodique :

$$a_0(f) = \frac{1}{2\pi} \int f(t) dt$$

$$a_n(f) = \frac{1}{\pi} \int f(t) \cos(nt) dt \quad \text{pour } n \geq 1$$

$$b_n(f) = \frac{1}{\pi} \int f(t) \sin(nt) dt \quad \text{pour } n \geq 1.$$

T-périodique :

$$a_0(f) = \frac{1}{T} \int f(t) dt$$

$$a_n(f) = \frac{2}{T} \int f(t) \cos(n\omega t) dt$$

$$b_n(f) = \frac{2}{T} \int f(t) \sin(n\omega t) dt$$

Lorsque f est paire :

$$a_0(f) = \frac{1}{\pi} \int f(t) dt ; a_n(f) = \frac{2}{\pi} \int f(t) \cos(nt) dt, \text{ pour } n \geq 1 ; \text{ et } b_n(f) = 0, \text{ pour tout } n.$$

Lorsque f est impaire :

$$a_0(f) = 0, \text{ pour tout } n ; \text{ et } b_n(f) = \frac{2}{\pi} \int f(t) \sin(nt) dt$$

SERIE DE FOURIER

$$S_f(x) = a_0(f) + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega x) + b_n \sin(n\omega x)$$

Il faut aussi connaître le théorème de Dirichlet et la formule de Parseval avec les hypothèses.

- L'extraction des racines nièmes :**

Les racines nièmes du complexe $re^{i\theta}$ sont les $z_k = r^{1/n} e^{i(\frac{\theta}{n} + \frac{2k\pi}{n})}$ où k varie de 0 à n-1.

- La matrice d'une application linéaire dans une base :**

Si f est un endomorphisme de E, et si $B = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ est une base de E, alors la matrice A de f dans la base B s'obtient en mettant dans la première colonne les coordonnées de $f(e_1)$ dans la base B, dans la deuxième colonne les coordonnées de $f(e_2)$ dans la base B, et dans la nième colonne les coordonnées de $f(e_n)$ dans la base B.

- La matrice de passage d'une base à une autre :**

Si $B = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ et $B' = (e'_1, e'_2, \dots, e'_n)$ sont deux bases de l'espace vectoriel E, alors la matrice de passage de B à B', $P_{B \rightarrow B'}$ s'obtient en mettant dans la première colonne les coordonnées de e'_1 dans la base B, dans la deuxième colonne les coordonnées de e'_2 dans la base B, et dans la nième colonne les coordonnées de e'_n dans la base B.

- Les formules de changement de base :**

Soit $x \in E$. On note X ses coordonnées dans la base B, et X' ses coordonnées dans la base B'.

$$X = P_{B \rightarrow B'} X'$$

Soit f un endomorphisme de E. On note A sa matrice dans la base B et A' sa matrice dans la base B'.

$$A' = P_{B \rightarrow B'}^{-1} A P_{B \rightarrow B'}$$

- Images et noyaux d'une application linéaire de E dans F :**

$\{\vec{v}\} \in \text{Im } f$ se traduit par « il existe $\vec{u} \in E$ tel que $\vec{v} = f(\vec{u})$ »

$\{\vec{u}\} \in \text{Ker } f$ se traduit par « $f(\vec{u}) = \vec{0}$ »